

Programmation du robot mBot		SFC2.2
Nom :	Prénom :	Classe :

Connexion du robot

Quels sont les avantages de chaque mode de connexion ?

- par câble USB :
- par liaison sans fil :

Activité 1

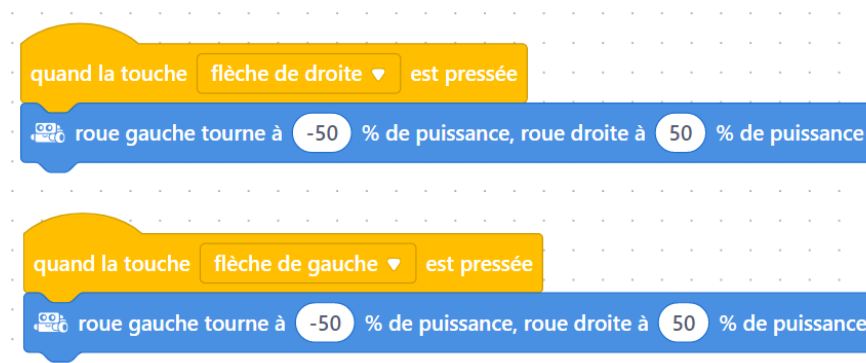
1.1 Quelle est la séquence de couleurs affichées par le robot au début de son programme ?

1.2 Après le premier Bip, le robot pivote. Comment fait-il pour tourner sur lui-même ?

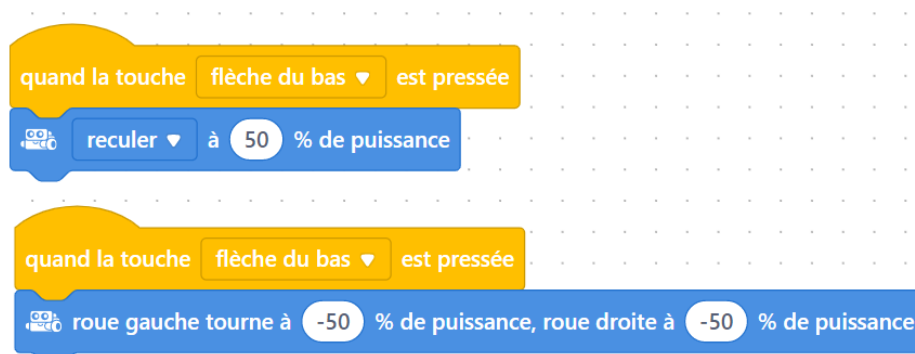
1.3 Après le second Bip, comment fait-il pour tourner ?

Activité 2

2.1 Lequel de ces 2 programmes fonctionne le mieux ? (Testez-les sur le robot)



2.2 Observez-vous un comportement différent sur le robot entre ces 2 programmes ? (Testez-les sur le robot)



Quel mode faut-il sélectionner lorsque l'on utilise :

- le câble USB :
- le module sans fil :